GUÍA DE INSTALACIÓN DE INICIO RÁPIDO

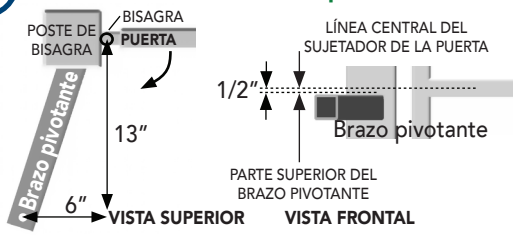
TITAN12L1, 912L (w/1050)
Sistema De Apertura De Puertas

INSTALACIÓN DEL ACTUADOR Y DE LA CAJA DE CONTROL:

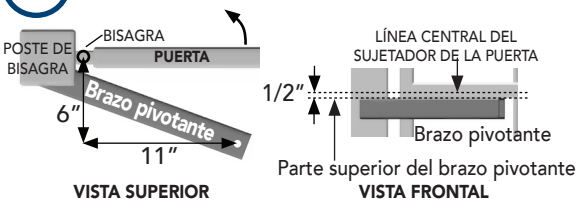
¡SUMAMENTE IMPORTANTE! Lea todo el manual antes de la instalación. Este NO es un trabajo de "hágalo usted mismo". Emplee a un contratista calificado para instalar este sistema. ¡Lea toda la información de seguridad!

Suelde o sujete con una abrazadera el brazo pivotante en el poste de la bisagra de la puerta para Tirar para abrir (izquierda) o Empujar para abrir (derecha).

1A BRAZO PIVOTANTE: Tirar para abrir



1B BRAZO PIVOTANTE: Empujar para abrir



¡PRECAUCIÓN! ¡NO suelde cuando el tablero de control esté encendido!

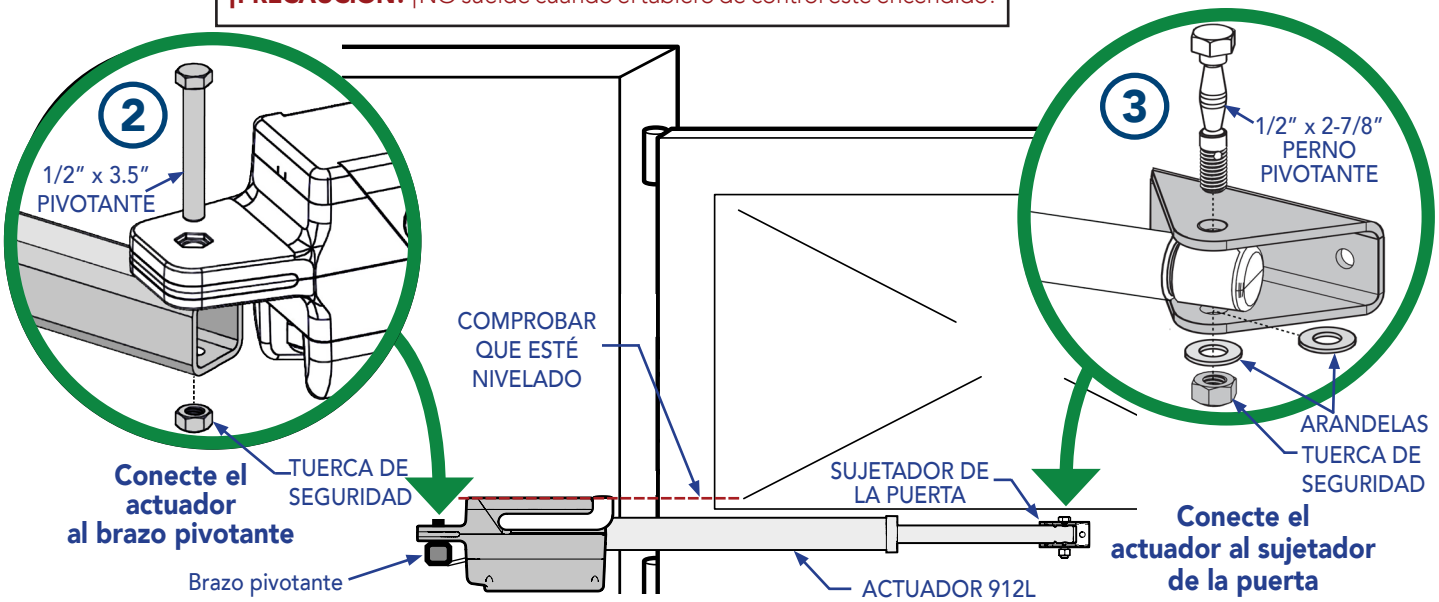


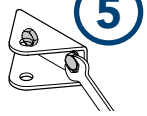
FIGURA 1: INSTALACIÓN DEL ACTUADOR EN EL BRAZO PIVOTANTE Y EN EL SUJETADOR DE LA PUERTA

4 Compruebe que el brazo del actuador esté completamente retraído y luego coloque el sujetador de la puerta en el soporte estructural de la puerta, como se muestra abajo:

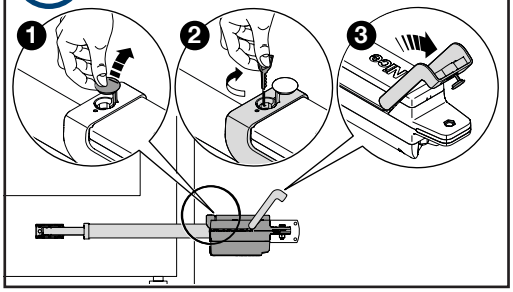
TIRAR PARA ABRIR: Abra completamente la puerta y luego coloque el sujetador en el soporte de la puerta.

EMPUJAR PARA ABRIR: Cierre completamente la puerta y luego coloque el sujetador en el soporte de la puerta.

5 Fije el sujetador de la puerta al soporte estructural de la puerta mediante soldadura o con un perno o una tuerca.



6 Abra el desbloqueo mecánico en el actuador.



7 Establezca manualmente los límites: Con el bloqueo mecánico del actuador abierto, empuje manualmente la puerta hasta el límite de cierre deseado, luego hasta el límite de apertura deseado y, por último, hasta la mitad de la posición de apertura.

Cierre el desbloqueo mecánico, pero no bloquee.

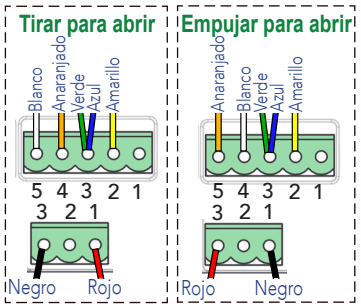
8 Monte la caja de control del mismo lado que el actuador principal y a una distancia mínima de seis pies del brazo pivotante (vea la FIGURA 2).

9 Coloque la batería en una caja de control con los terminales orientados hacia el frente.

¡PRECAUCIÓN! ¡Monte la caja de control de manera tal que la persona que usa el botón de la caja no entre en contacto con la puerta!

10 **Conecte el actuador al tablero de control:** Pase el cable a través de los ojales de goma en la parte inferior de la caja de control y conecte según el diagrama de la derecha.

Para una puerta doble, cave una zanja en la entrada y pase el cable del segundo actuador a través de un conducto.



NOTA: Puerta doble: Conecte Motor 1 y Motor 2 de la misma manera.

TITAN12L1, 912L (w/1050)
Sistema De Apertura De Puertas

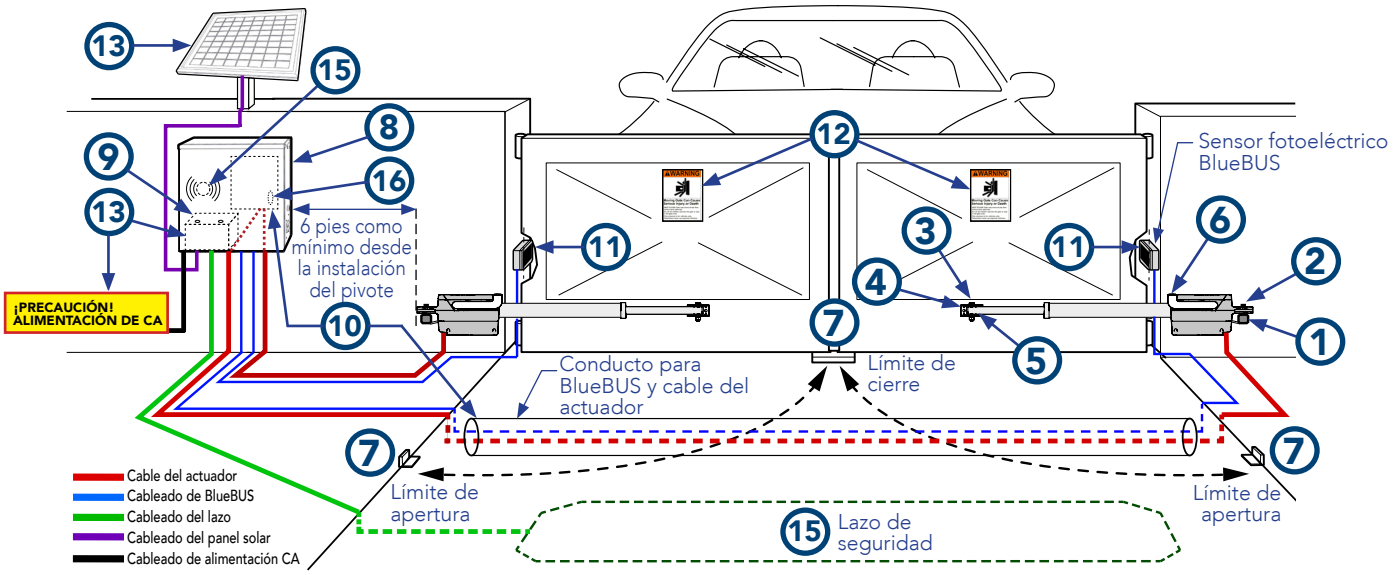


FIGURA 2: SISTEMA TÍPICO DE PUERTA TITAN (SE MUESTRALA PUERTA DOBLE DE TIRAR PARA ABRIR)

11 Determine la posición de los sensores fotoeléctricos BlueBUS: Instale y conecte al tablero de control, 100 pies como máximo. Vea el diagrama 1050 abajo.

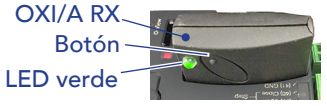
12 Coloque señales de advertencia en la puerta.

13 Para alimentar el tablero 1050, conecte la batería, la fuente de alimentación opcional o paneles solares al tablero. Vea el diagrama 1050 abajo. Conecte la alimentación de CA a la fuente de alimentación de CA-CC, pero NO conecte la alimentación de CA directamente al tablero de control.

14 Haga el procedimiento de fijación de límites (abajo).

15 Conecte la alarma de audio y luego conecte los accesorios, como los lazos de seguridad, las luces estroboscópicas, los sensores fotoeléctricos y otros dispositivos de seguridad. Vea el diagrama 1050 abajo.

16 Programe los receptores y transmisores: **a)** Presione el botón OXI/A RX y manténgalo presionado hasta que se enciendan las luces LED verdes sin parpadear, y luego suéltelo. **b)** A los 10 segundos, presione cualquier tecla en Nice TX y manténgala presionada hasta que el LED de RX parpadee 3 veces. **c)** Espere 15 segundos y luego presione los botones TX para verificar el funcionamiento.



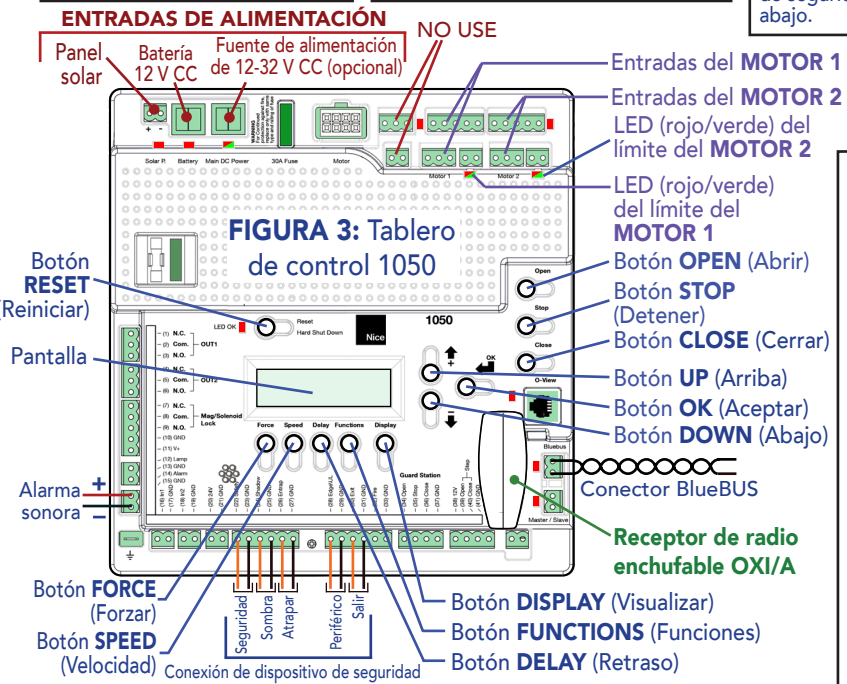


FIGURA 3: Tablero de control 1050

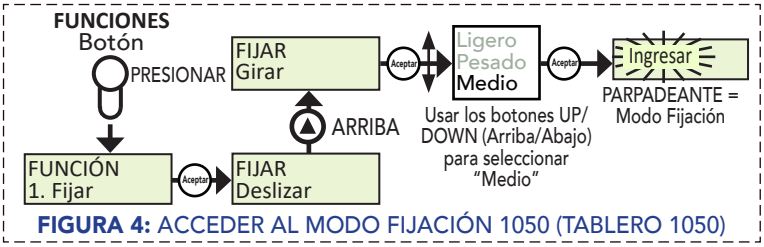


FIGURA 4: ACCEDER AL MODO FIJACIÓN 1050 (TABLERO 1050)

PROCEDIMIENTO DE FIJACIÓN DEL LÍMITE DE PUERTA:

1. **Pruebe las condiciones de la puerta:** Quite el o los pernos pivotantes y mueva la puerta a las posiciones de abrir/cerrar. Compruebe que se desplace de manera libre sin atascos y luego vuelva a conectar el o los actuadores a la puerta.
2. **Conecte la corriente:** Vea la INSTRUCCIÓN 13.
3. **Inicie el modo de fijación:** Vea la FIGURA 4. **NOTA:** Con "ENTER" (Ingresar) parpadeando, los botones "**OPEN**" (Abrir) y "**CLOSE**" (Cerrar) deben mantenerse presionados para que funcione. Complete el paso 4 para cada actuador/puerta individualmente. Desconecte el actuador cuando no se esté ajustando. Vuelva a conectar ambos actuadores antes del paso 5.
4. **Ajuste la posición límite: a)** Mantenga presionado el botón "OPEN" (Abrir) hasta alcanzar la posición de apertura deseada. Si el movimiento es opuesto al deseado, intercambie los cables **ROJO** y **NEGRO** en la entrada del motor. **b)** Ajuste el límite de apertura hasta que el led de límite se ilumine en **VERDE**. Si se ilumina en **ROJO**, intercambie los cables **ANARANJADO** y **BLANCO** en el bloque de terminales. **c)** Mantenga presionado el botón "CLOSE" (Cerrar) hasta alcanzar la posición de cierre deseada. **d)** Ajuste el límite de cierre hasta que el led de límite del motor se ilumine en **ROJO**. **e)** Mantenga presionado el botón "OPEN" (Abrir) hasta que la puerta esté en medio del desplazamiento.
5. **Inicie la fijación del límite:** En el modo Fijación (con "ENTER" [Ingresar] todavía parpadeando), presione "OK" (Aceptar) y sucederá lo siguiente: **a)** Apertura parcial. **b)** Desplazamiento lento en dirección de cierre. **c)** Desplazamiento lento en dirección de apertura. **d)** Velocidad máxima en dirección de cierre.

Ha terminado la programación básica de límites. Vea el manual para programaciones adicionales.